## MECÂNICA GERAL - 2/2009 LISTA 3

1. Uma partícula se move em um círculo de centro O e raio R com velocidade angular constante  $\omega$  no sentido oposto ao dos ponteiros do relógio. O círculo está no plano xy e a partícula está no eixo x no instante t=0. Mostre, com o auxílio de um diagrama, que o vetor posição da partícula é dado por

$$\vec{r}(t) = \hat{x}Rcos(\omega t) + \hat{y}Rsen(\omega t).$$

Encontre por diferenciação os vetores velocidade e aceleração. Qual o módulo de cada um desses vetores? Determine os ângulos entre os vetores posição e velocidade e entre os vetores velocidade e aceleração, bem como o sentido de cada um destes dois últimos, tudo de forma analítica. (Sugestão: relembre as operações de multiplicação de vetores).

- 2. Dois vetores  $\vec{a}$  e  $\vec{b}$  estão no plano xy e fazem ângulos  $\alpha$  e  $\beta$  respectivamente com o eixo x.
- (a) Calcule o produto  $\vec{a} \cdot \vec{b}$  de duas maneiras diferentes e prove a bem conhecida identidade trigonométrica

$$cos(\alpha - \beta) = cos(\alpha)cos(\beta) + sen(\alpha)sen(\beta)$$

(b) Faça o mesmo com o produto  $\vec{a}\times\vec{b}$ e prove que

$$sen(\alpha - \beta) = sen(\alpha)cos(\beta) - cos(\alpha)sen(\beta)$$

- **3.** O vetor desconhecido  $\vec{v}$  satisfaz às equações  $\vec{b} \cdot \vec{v} = \lambda$  e  $\vec{b} \times \vec{v} = \vec{c}$ , onde  $\lambda$ ,  $\vec{b}$  e  $\vec{c}$  são fixos e conhecidos. Encontre  $\vec{v}$  em termos de  $\lambda$ ,  $\vec{b}$  e  $\vec{c}$ .
- 4. Uma bola é lançada com velocidade inicial  $v_0$  da base e em direção ao topo de um plano inclinado de  $\phi$  em relação à horizontal. A velocidade inicial da bola faz um ângulo de  $\theta$  com relação ao plano inclinado. Escolha um sistema de coordenadas com eixo x ao longo do plano inclinado, y normal a este plano inclinado e z formando com os dois primeiros um triedro direto. Escreva a expressão da  $2^a$  lei de Newton usando estes eixos e encontre o vetor posição da bola em função do tempo. Mostre que a bola volta ao plano inclinado a uma distância  $R = 2 v_0^2 sen\theta cos(\theta + \phi) / (g cos^2 \phi)$  do ponto de lançamento. Mostre que, para  $v_0$  e  $\phi$  dados, o alcance máximo possível ao longo do plano inclinado é  $R_{max} = v_0^2 / [g (1 + sen\phi)]$
- 5. O que caracteriza um referencial inercial é que qualquer objeto sujeito a uma força resultante nula se move em linha reta com velocidade constante. Como ilustração, considere a seguinte experiência: Coloque-se de pé sobre o chão, que suporemos um referencial inercial, ao lado de uma mesa circular giratória horizontal perfeitamente lisa, que gira com velocidade angular constante  $\omega$ . Incline-se sobre a mesa e lance sobre ela, a partir de seu centro, um objeto sem atrito de maneira a que ele deslize sobre a mesa. Este objeto está sujeito a uma força resultante nula e, visto do seu referencial inercial, anda em uma linha reta que passa pelo centro da mesa.
- (a) Descreva a trajetória do objeto como vista por alguém sentado sobre a mesa giratória e em repouso em relação a ela. (Esta tarefa requer raciocínio cuidadoso, mas você deve ser capaz de obter uma visão qualitativa da situação descrita). Faa isso para pelo menos duas combinaes diferentes de velocidades entre a de rotao da mesa e de translao do objeto.

Vamos agora fazer uma descrição quantitativa da mesma situação.

- (b) Escreva as coordenadas polares r e  $\phi$  do objeto como funções do tempo, como medidas no referencial inercial S de um observador no chão (você!). Escolha a origem deste referencial no centro da mesa para facilitar sua vida. Suponha que ele foi lançado ao longo do eixo  $\phi=0$  no instante t=0.
- (c) Agora escreva as coordenadas polares r' e  $\phi'$  do objeto como medidas por um observador em repouso em relação à mesa giratória (referencial S' escolha sua origem coincidente com a do S para facilitar sua vida). Escolha estas coordenadas de modo que  $\phi$  e  $\phi'$  coincidam em t=0. Descreva e esboce a trajetória vista por este segundo observador. O referencial S' é inercial? Porque?